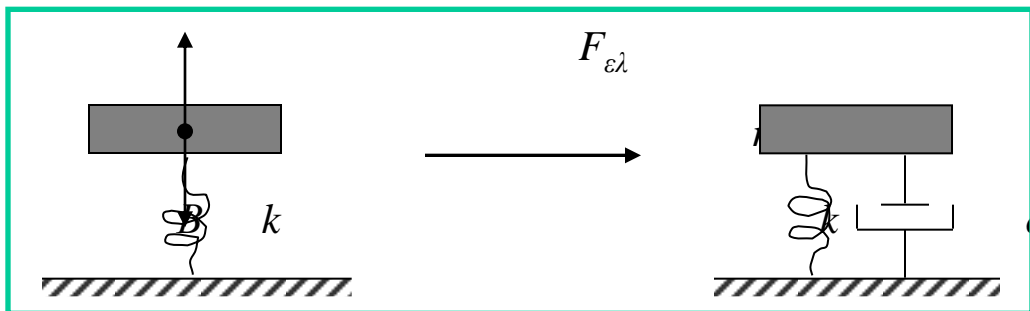


1. Ένα μεταφορικό μέσο μάζας 500 kg στηρίζεται σε ελατήρια έτσι ώστε η στατική μετατόπιση να είναι 1.5 mm. Ποιος είναι ο συντελεστής απόσβεσης ενός αποσβεστήρα που πρέπει να τοποθετηθεί παράλληλα με τα ελατήρια ώστε η απόσβεση του συστήματος να είναι κρίσιμη.



Από ορισμό έχουμε

$$\zeta = \frac{c}{2\sqrt{mk}} \quad (1)$$

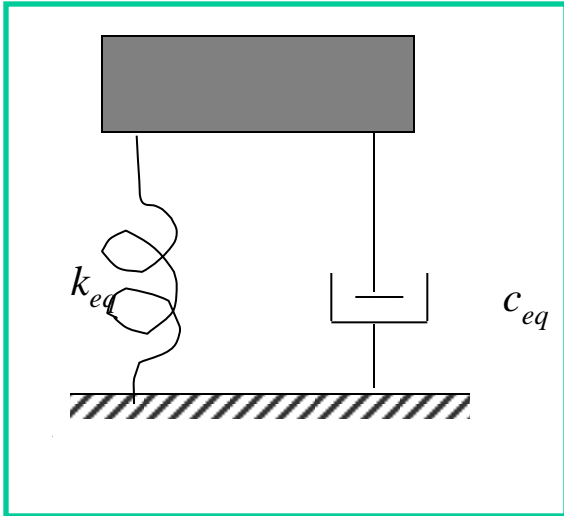
Από το σχήμα, επειδή το σώμα είναι σε ισορροπία, ισχύει

$$B = F_{ελ} \Rightarrow B = kx_{st} \Rightarrow k = \frac{B}{x_{st}} \quad (2)$$

Η (1) συνεπάγεται από (2)

$$\zeta = \frac{c}{2\sqrt{m \frac{B}{x_{st}}}} \Rightarrow \zeta = \frac{c}{2\sqrt{m \frac{mg}{x_{st}}}} \Rightarrow \zeta = \frac{c}{2m\sqrt{\frac{g}{x_{st}}}} \quad (3)$$

4). Ένα ηλεκτρονικό όργανο μάζας στηρίζεται σε ελατήρια που έχουν ισοδύναμη στιβαρότητα $k_{eq} = 2400 \text{ N/m}$ και ισοδύναμο συντελεστή απόσβεσης $c_{eq} = 2 \text{ Nsec/m}$. Το όργανο μετατοπίζεται κατά 20mm από τη θέση ισορροπίας και αφήνεται ελεύθερο. Να βρεθεί το πλάτος της ταλάντωσης μετά από χρόνο ίσο με 5 περιόδους και μετά από χρόνο ίσο με 20 περιόδους.



• Το μέτρο απόσβεση είναι

$$\zeta = \frac{c}{2\sqrt{mk_{eq}}} \Rightarrow \zeta = \frac{2}{2\sqrt{1 \cdot 2400}} \Rightarrow \zeta = 0.0204 \quad (1)$$

• Επειδή $0 \leq \zeta < 1$ το σώμα εκτελεί ταλάντωση με υποκρίσιμη απόσβεση. Ισχύει

$$\omega_0 = \sqrt{\frac{k_{eq}}{m}} = \sqrt{\frac{2400}{1}} = 48.99 \text{ rad/sec} \quad (2)$$

Η συχνότητα απόσβεσης είναι

$$\omega_d = \omega_0 \sqrt{1 - \zeta^2} \Rightarrow \omega_d = 48.99 \sqrt{1 - (0.0204)^2} = 48.97 \text{ rad/sec} \quad (3)$$

Η περίοδος της ταλάντωσης είναι

$$T_d = \frac{2\pi}{\omega_d} = \frac{2 \cdot 3.14}{48.97} = 0.128 \text{sec} \quad (4)$$

Η εξίσωση της κίνησης είναι

$$m\ddot{x} + c\dot{x} + k_{eq}x = 0 \quad (5)$$

Επειδή ισχύει

$$0 \leq \zeta < 1 \quad (6)$$

η λύση σύμφωνα με τη θεωρία είναι της μορφής

$$x(t) = Ae^{-\delta t} \cos(\omega_d t - \theta) \quad (7)$$

όπου

$$\delta = \zeta\omega_0 = 0.0294 \cdot 48.99 = 1 \quad (8)$$

Επίσης από θεωρία είναι

$$\begin{aligned} A &= \sqrt{x_0^2 + \left(\frac{v_0 + \delta \cdot x_0}{\omega_d}\right)^2} = \sqrt{x_0^2 + \left(\frac{0 + \delta \cdot x_0}{\omega_d}\right)^2} = \sqrt{x_0^2 + \left(\frac{\delta \cdot x_0}{\omega_d}\right)^2} = x_0 \sqrt{1 + \left(\frac{1 \cdot 1}{48.97}\right)^2} = \\ &= 0.02 \sqrt{1 + \left(\frac{1}{48.97}\right)^2} = 0.02 \sqrt{1 + 0.00041} = 0.02 \text{ m} \end{aligned} \quad (9)$$

Από τη σχέση (7) παρατηρούμε ότι η μετατόπιση $x(t)$ από τη θέση ισορροπίας είναι εξίσωση ταλάντωσης με πλάτος

$$X(t) = Ae^{-\delta t} \quad (10)$$

που ελαττώνεται σε σχέση με το χρόνο.

Ο χρόνος 5 περιόδων είναι

$$t_5 = 5T_d = 5 \cdot 0.128 = 0.64 \text{sec} \quad (11)$$

οπότε

$$X(t_5) = 0.02e^{-1 \cdot 0.64} \Rightarrow \boxed{X(t_5) = 0.0106 \text{ m}} \quad (12)$$

Ο χρόνος 20 περιόδων είναι

$$t_{20} = 20T_d = 20 \cdot 0.128 = 2.56 \text{sec} \quad (13)$$

οπότε

$$X(t_{20}) = 0.02e^{-1 \cdot 2.56} \Rightarrow \boxed{X(t_{20}) = 0.00154 \text{ m}} \quad (14)$$